

Inoprec

IS620系列伺服

强力推动产业升级

推进工业文明, 共创美好生活





深圳市汇川技术股份有限公司

Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.

地址:深圳市宝安区宝城70区留仙二路鸿威工业区E栋

总机: (0755)2979 9595 传真: (0755)2961 9897 http://www.inovance.com

苏州汇川技术有限公司

Suzhou Inovance Technology Co., Ltd. 地址:苏州市吴中区越溪友翔路16号

总机: (0512)6637 6666 传真: (0512)6285 6720 http://www.inovance.com

客服: 4000-300124

VIS.1 资料编码 L6210055 由于本公司持续的产品升级造成的内容变更,恕不另行通知 版权所有 © 深圳市汇川技术股份有限公司

Copyright © Shenzhen Inovance Technology Co., Ltd.



公司介绍



深圳市汇川技术股份有限公司聚焦工业领域的自动化、数字化、智能化,专注"信息层、控制层、驱动层、执行层、传感层"核心技术。

经过17年的发展,公司业务分为:通用自动化业务、电梯电气大配套业务、新能源汽车业务、工业机器人业务、轨道交通业务。产品包括:①通用自动化业务,包括各种变频器、伺服系统、控制系统、工业视觉系统、传感器、高性能电机、高精密丝杠、工业互联网等核心部件及光机电液一体化解决方案。主要的下游行业涵盖:空压机、3C制造、锂电、起重、机床、纺织化纤、印刷包装、塑胶、冶金、石油化工、金属制品、电线电缆、建材、煤矿、注塑机等。②电梯电气大配套业务,包括电梯一体化控制器(专用变频器)、人机界面、门系统、控制柜、线缆线束、井道电气、电梯互联网等产品。主要为电梯制造商和电梯后服务市场提供综合电气大配套解决方案。2019年公司收购了上海贝思特,完善了人机界面、门系统、线缆线束等产品系列。③新能源汽车业务,包括电机控制器、高性能电机、DC/DC电源、OBC电源、五合一控制器、电驱总成、电源总成等。主要为新能源商用车(包括新能源客车与新能源物流车)、新能源乘用车提供低成本、高品质的综合产品解决方案与服务。④工业机器人业务,包括机器人专用控制系统、伺服系统、视觉系统、高精密丝杠、SCARA机器人、六关节机器人等核心部件、整机解决方案,下游行业涵盖3C制造、锂电、光伏、LED、纺织等。⑤轨道交通业务,包括牵引变流器、辅助变流器、高压箱、牵引电机和TCMS等牵引系统。主要为地铁、轻轨等提供牵引系统与服务。

公司是专门从事工业自动化和新能源相关产品研发、生产和销售的国家高新技术企业。公司不仅掌握了矢量变频、伺服系统、可编程逻辑控制器、编码器、永磁同步电机等产品的核心技术,而且公司还掌握了新能源汽车、电梯、起重、注塑机、纺织、金属制品、印刷包装、空压机等行业的应用技术。截至2019年12月31日,公司已经获得的专利及软件著作权1800项(不含正在申请的),其中发明专利307项,实用新型专利1018项,外观专利278项,软件著作权197项。公司于2010年9月在深交所创业板上市,股票代码:300124。

67个办事处覆盖全国

300家授权认证分销商

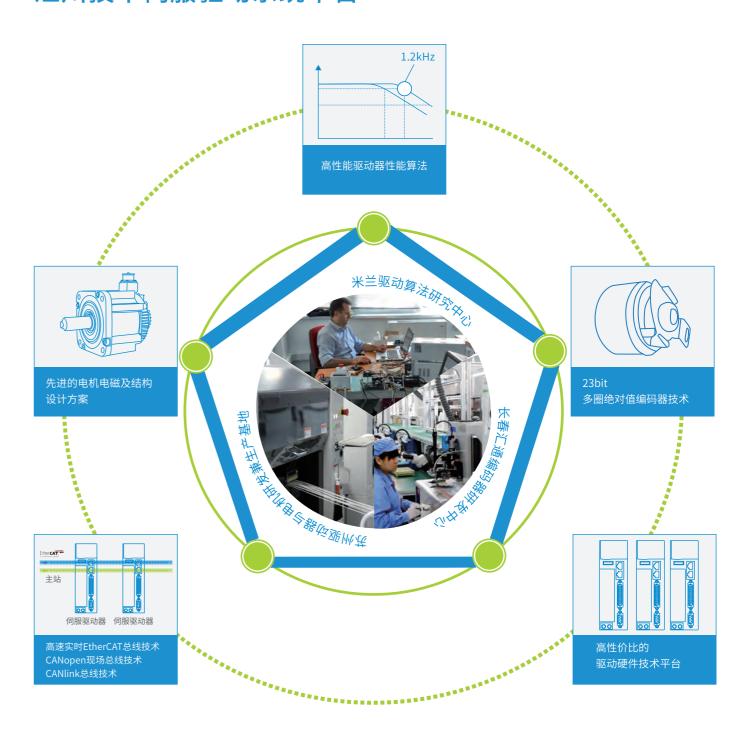
800多位一线销售、拓展与服务人员

900家服务中心

6个备件中心

保证响应客户需求的及时性。

汇川技术伺服驱动系统平台



IS620强劲推动产业升级

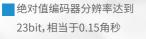
产品特点

1.2kHz速度环带宽









±20ns同步抖动15ns同步误差 一键式调整

方便易用



配线方便简单 省去限位与原点

电池更换方便可靠



EtherCAT®

目录

1. EtherCAT总线技术 ·	05
2. 23bit多圈绝对值编码器技术	06
3. IS620伺服介绍	07-42
3.1 IS620产品特点	07-14
3.2 IS620配置表	15-16
3.3 IS620伺服电机与驱动器产品概述	17-32
3.4 IS620配线	33-37
3.5 IS620套件选型	38-42
4. ISMT系列精密直接驱动旋转电机 (DDR)	43-44
5. IS650P伺服介绍	45-46



自主知识产权的 编码器通讯协议



伺服电机及DDR电机

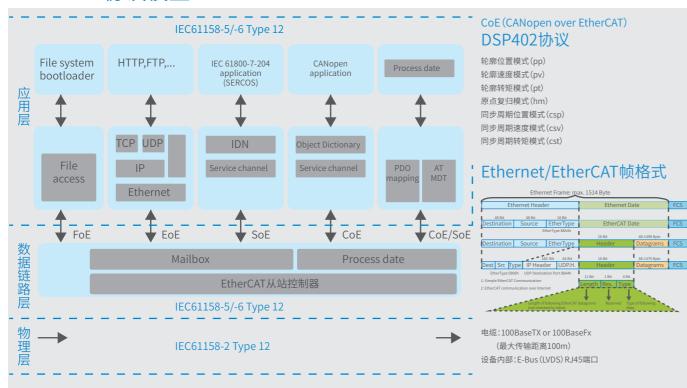


Forward, Always Progressing 03/04

EtherCAT总线技术

- 德国Beckhoff公司开发
- ETG (EtherCAT Technology Group) 协会推广
- 一种完全开放的用于控制和自动化技术的以太网协议
- EtherCAT是IEC规范 (IEC/PAS 62407)
- 正在投票成为ISO15745-4标准

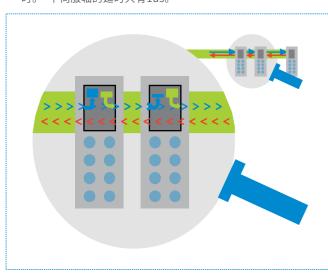
EtherCAT协议模型



EtherCAT核心技术

一帧到底

- EtherCAT一帧数据容量最大可达1470字节,数据在报文传送期间 可以修改或添加,而无需堆栈、缓存或分解/组合;
- 每个节点直接使用硬件实现运算,无需软件参与,大幅缩短报文延 时。一个伺服轴的延时只有1us。



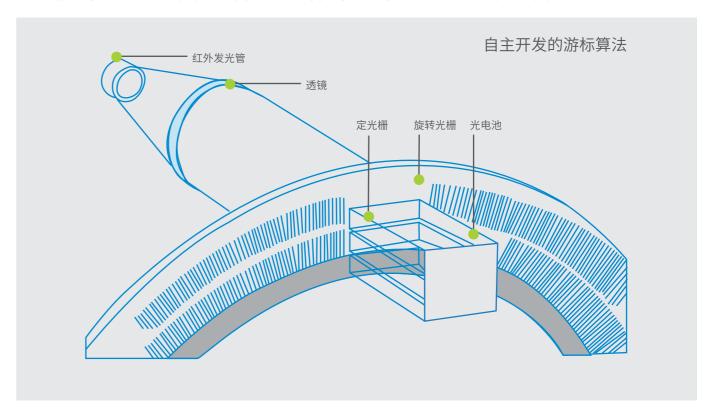
同步时钟

- 每个EtherCAT从站在从站控制器ESC内部都有时钟机制,叫做从时
- 每个EtherCAT主站内部也有时钟机制,叫做主站时钟;
- EtherCAT网络把第一个从站时钟当做参考时钟,将参考时钟作为整 个系统的系统时钟,所有时钟包括主站时钟都向参考时钟同步;
- 在EtherCAT网络中,分布时钟可以通过同步信号(SYNC信号)使所 有EtherCAT设备使用相同的系统时间,从而控制各设备任务的同步 执行;
- SYNC信号发送周期即为同步周期。



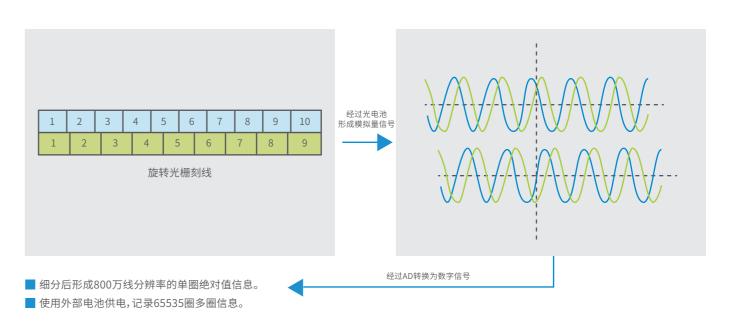
23bit多圈绝对值编码器技术

汇川技术23bit多圈绝对值编码器可以计数65535圈绝对位置



游标算法原理

■ 旋转光栅刻线上下相邻的两条码道的栅格存在唯一的相位差区间。



IS620产品特点

快速

- 1.2kHz速度环响应带宽
- EtherCAT总线伺服可支持1ms内同步100个轴



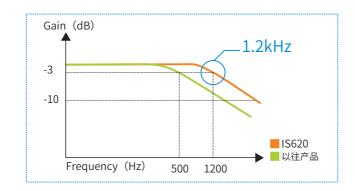
1.2kHz速度环响应带宽

匹配低转矩波动的MS1系列伺服电机,

适用于雕铣机、LED、SMT、模切机、多线切割机等高刚性要求

■ 位置整定时间5~6ms基于转矩前馈的高响应控制,能降低响应延迟,位置整定时间最优可达1ms。

备注:速度环带宽:伺服系统所能够响应的最快的速度指令的频率。



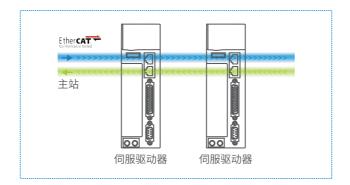
EtherCAT伺服IS620N

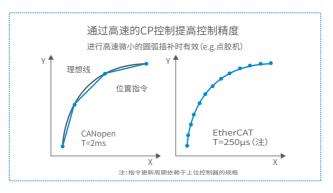
传输速率: 2x100Mbps (全双工)

刷新时间: 100轴×1us/轴传输延时=0.1ms

适用于印刷机、圆压圆模切机。

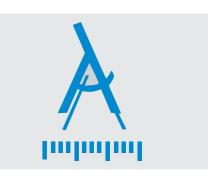
■ 支持1ms同步周期,小于1ms情况下可以支持250μs整数倍的 同步同期,适用于雕铣机、印刷机等实时性要求高的现场。





精准

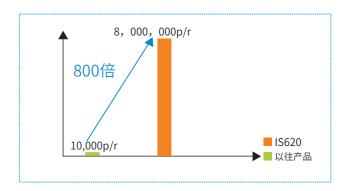
- 绝对值编码器分辨率达到23bit,相当于0.15角秒
- EtherCAT总线同步时钟15ns同步误差±20ns同步抖动



23bit绝对值编码器,1圈800万脉冲,可记忆65535圈绝对位置

适用于机器人、钻攻中心、伺服刀架、经编机、雕铣机、车铣复合等要求绝对值位置且高刚性的现场。

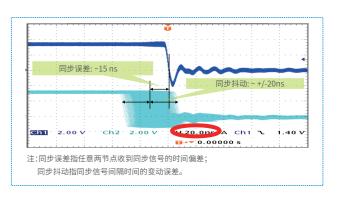
- 分辨率达到23bit即0.15角秒,可以帮助伺服电机提高低速抑振能力、减小速度波动;
- 编码器电池使用寿命达2年以上。

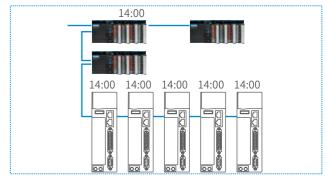


精确同步

适用于印刷机、雕铣机、模切机、卫生设备生产线等。

■ 通过EtherCAT分布时钟的精准调整来实现300个节点 120m距离,15ns同步误差、±20ns同步抖动。





IS620产品特点

方便易用

- 配线方便简单
- 省去限位与原点
- 一键式调整
- 绝对值编码器电池更换方便可靠



大幅度节省配线

光伏、多晶硅炉、模切机、印刷机、中空玻璃涂胶机等多轴设备。

■ 使用RJ45端口的工业以太网线可以快速连接,大幅减轻配线工作量。

取消限位与原点开关

■ 绝对值编码器的应用,可以省去限位开关与原点开关,在减少故障点的同时,方便配线。

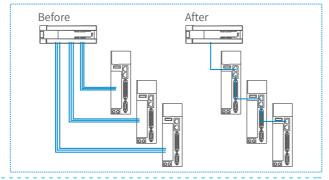
一键式调整

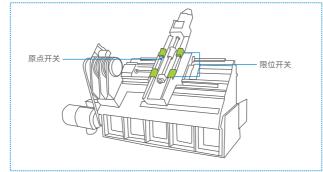
■适合单轴的伺服调整,直接使用键盘的快捷键或者使用后台的"位置JOG及自调整"功能。只需要简单的设置即可完成对负载惯量比、增益、共振等的自动调整,以便最大限度发挥伺服性能。

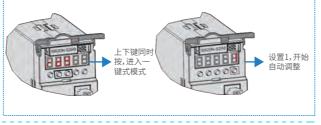
注: 该功能可以满足大多数现场,但是对于自动调整效果不满意的现场,

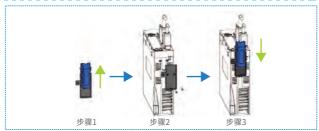
绝对值编码器电池直接附装于驱动器

■安装及拆换方便。



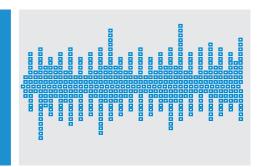






环境适应性强

■ 符合国际安全标准,电机达到较高的防护等级,使用安全可靠



电机高的防护等级与高的抗振能力保证伺服产品的环境适应性

■标准油封设计,最高可达IP67(轴伸端除外)。







针对特殊现场的定制产品

■特殊定制的三防漆加厚处理的驱动器适合有高腐蚀气体的现场使用。

编码器高抗振性、耐高温

- ■编码器抗振动等级达到5G。在高振动场合可靠运行。
- ■耐温可达120°C。

汇川技术伺服系统丰富的应用功能

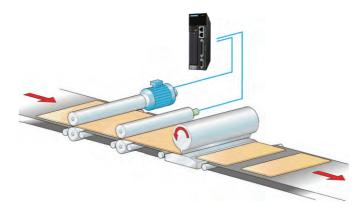
双PG全闭环控制

功能描述

由安装在测速辊上的外部编码器反馈物料的实际位置信号,伺服驱动器利用该信号做位置闭环,保证将物料准确平稳的送至预设位置,有效的防止物料与传送带打滑及传动之间的间隙等问题。其双PG全闭环控制功能由驱动器内部算法实现。物料传送过程中的速度、位置控制平滑度可由驱动器内置滤波器进行调节,并且内外环位置差异较大时有防止发生飞车的保护,从而保证送料过程的平稳准确可靠,满足生产工艺需要。

举例说明

钢板剪切,弯管机,剥线机



钢板剪切

中断式位置控制

功能描述

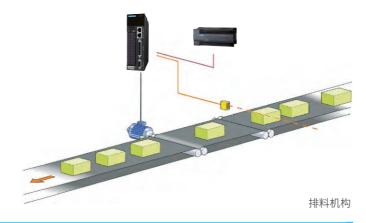
在位置模式下,且使能中断定长功能时,外部输入一个DI中断信号后电机立即按照先前的速度方向继续运行设定的长度。此功能优先级最高,执行最迅速,保证延时最小,可以弥补PLC处理及响应延时长的不足。中断执行过程中不响应任何其他位置指令,避免正常发送的指令对其产生影响。

举例说明

排料机构

轴承切管

铁板印刷后道



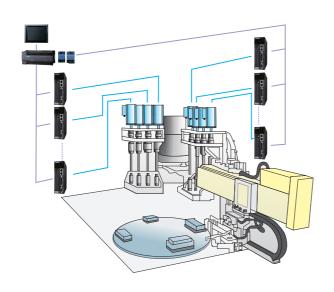
CANlink通讯(非标功能)

功能描述

CANlink是汇川控制技术公司开发的基于CAN总线的网络协议,该协议是一个开放的协议,支持该协议的设备均可接入CANlink网络。目前CANlink3.0采用主从模式,一个网络中只有并且必须有一个主站,最多可以有62个从站,最大可以支持1M通讯速率。利用CANlink可以将我司的HMI、PLC、伺服、变频器组成一个网络,以降低网络的配线难度,提高可靠性及抗干扰能力,在DI、DO使用较多的场合可以规避硬件端口不足的问题。我司伺服也支持标准的CANopen协议。

举例说明

弯箍机,模切机,自动锁螺丝机 叠片机,注塑机,其他生产线设备



自动锁螺丝机

电子凸轮控制 (非标功能)

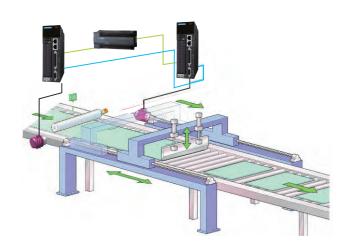
功能描述

一般由安装在测速辊上的外部编码器反馈物料的实际速度和位置信号,伺服以此信息作为主轴信号,对应规划出一条从轴(伺服电机)位置曲线,伺服电机按照此曲线标定的位置运行。此功能作用是替代机械凸轮,用电气的方式模拟机械凸轮的工作,从而达到减小机械投入,并且可以轻松实现改变凸轮曲线,免更换凸轮及免维护的目的。可实现旋切,飞剪和追剪,飞锯三种功能。

举例说明

印刷机械

板材追剪



板材追剪

龙门同步功能(非标功能)

功能描述

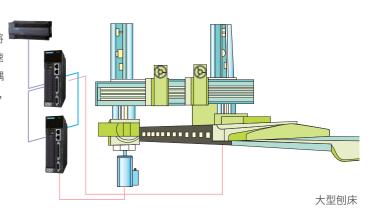
由上位机同时给两驱动器发脉冲指令,通过两个电机上的编码器将 反馈位置脉冲信息交互并采样交叉耦合的方式实时调节电机的速 度,使双轴位置同步。大型龙门式结构可以使用双轴驱动,减少机械耦 合。控制器将自行作同步的追随,当位置偏差量超过设定的容许值时, 则会发出异常警告,停止系统的运作。

举例说明

大型刨床

焊割设备

玻璃加工



多段位置控制

功能描述

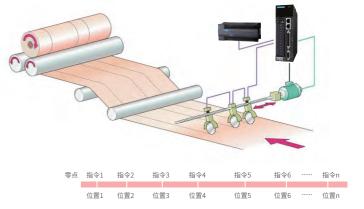
通过输入端子的不同组合,选择不同的已经内建的位置指令(相对位置或绝对位置)(通过上位机通讯或手动输入的方式,对驱动器内部功能码预设多组位置信号)。最多16段位置。除安装多圈绝对型编码器伺服电机外均需进行上电回零点操作。

可简化上位机的设计。

多段位置执行过程中,每段执行完成均有位置到达信号输出,方便上位机判断。

举例说明

纵切排刀机构 多工位切换机构 伺服刀架



纵切排刀机构

Forward, Always Progressing 11/12

汇川技术伺服系统丰富的应用功能

张力控制

功能描述

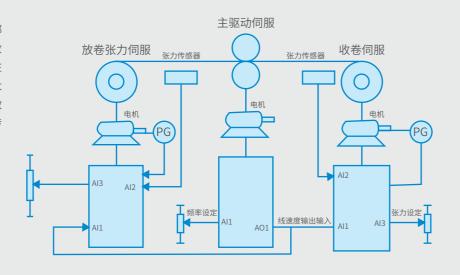
通过外部张力传感器的反馈值在伺服内部进行PID的调整,主要功能是用伺服控制收卷或放卷轴的转矩或者速度,期望材料能在运动中实现恒定张力的传送,防止张力过大拉断或张力过小而松弛或张力变化大导致卷绕不均情况的发生,应用在有张力反馈传感器的速度闭环控制。

特占

- 调试简单;
- 响应快,张力控制平稳。

应用场合

钢板剪切,弯管机,剥线机



直线电机驱动器



功能描述

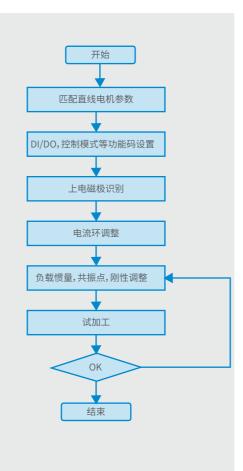
匹配第三方直线电机,要求位置传感器信号为5V差分ABZ信号,驱动器最大接受脉冲信号频率为4MHz。

特点

- ■上电自动辨识磁极位置,辨识位置时动子移动范围小于2mm;
- ■高响应性,速度环带宽达到1.2kHz,最快可以实现6ms整定时间;
- ■永不飞车(需匹配动态制动电阻模块),无论是突然掉电还是故障状态,可以保证直线 电机不会飞车,发生事故;
- ■简单易用,沿袭IS620P的优点,自动辨识负载惯量,自动识别共振点,可以直接进行 刚性设置;
- ■受益于高的驱动器侧编码器信号接受频率,可以适应高分辨率的位置传感器在高速 下工作的需求。

应用场合

LED行业,激光切割,数码印刷,机床



伺服刀架专机

刀架伺服专机典型使用步骤

伺服数控刀架专机是辅助数控机床实现快速准确换刀,主要运行模式包括:自动换刀、点动换刀、对刀清零及爬行模式。DIDO与上位机系统连接,换刀集成在刀架伺服中,上位机只做系统的逻辑控制即可。

特点

- 支持23bit绝对值编码器,不再担心运行中突然掉电或者掉电后移动刀位;
- 支持将绝对值电池附在驱动器上,安装方便,可靠;
- 12个DI,8个DO,最大支持32把刀(非标可以支持更多);
- 电机与驱动器对接航插防护等级为IP67,完全屏蔽机床加工水雾对电气的影响;
- 首次对刀可以自动对刀,识别原点;(有原点信号接入以及可以触发原点复归功能)
- 可以进行正反方向的手动点动的爬行对刀及手动盘刀对刀,以及正反方向的手动点动的 步进换刀;(方向信号,手动自动切换,点动,步进模式)
- 可以进行自动正向或者反向换刀,以及支持最短路径换刀;
- 可以自动校验是否实际刀号与所选刀号一致,如果不一致报警;
- 过程中随时确认刀架是否松开或者锁紧,在外力作用导致错齿时可以报警。

刀架伺服专机典型使用步骤



开始	
N 四个DI(换刀输入) 对应刀号与 当前刀号不符?	数控系统发出 T指令(换刀输入)
Y ↓ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □	刀架释放
路径优化 转动使能信号有效?	刀架释放到位
N Y 中间服开始等动电机	
转动到位,四个DO (7)位输出)	刀位一致信号有效?N
输出刀号, 刀位一致信号置有效	刀架收回夹紧
计时超过 N H05.33设定值? Y ▼	开始加工工件流程
伺服断使能, 变为ready状态	

刀架伺服专机配置

驱动器	电机	电池套件
IS620PS2R8IKS	MS1H1-40B30CB-A331Z	S6-C4
IS620PS5R5IKS	MS1H1-75B30CB-A331Z	S6-C4

应用场合

钻攻中心刀库,加工中心刀库,普通数控车床刀塔

Forward, Always Progressing 13/14

IS620P/IS620N配置表——自然冷



伺服电机产品概述

命名规则

$\underbrace{\text{MS1}}_{\text{1}} \, \underbrace{\text{V2-15C30CD-A331Z-F}}_{\text{8} \, \text{9} \, \text{10}} \cdot \underbrace{\text{T}}_{\text{1}}$

① 产品族:MS1系列伺服电机	⑤ 额定转速(rpm): B: ×10 C: ×100 例: 30C: 3000rpm	⑨ 制动器、油封:0: 没有1: 油封2: 制动器4: 油封+制动器
② 产品系列 H: 最高转速高于额定转速电机 V: 最高转速等于额定转速电机	⑥ 电压等级(V): B: 220 D: 380	⑩ 分系列号 Y: Y系列
③ 电压等级: 1: 低惯量、小容量 2: 低惯量、中容量 3: 中惯量、中容量 4: 中惯量、小容量	⑦ 编码器类型 A3:23bit 多圈绝对值编码器	Z: Z系列
④ 额定功率(W): B: ×10 C: ×100 例: 75B: 750W 15C: 1500W	⑧ 轴连接方式 3:实心、带键、带螺纹孔	⑪ 出线形式及冷却方式 空缺:端子接线自然冷却 S:引接线出线型自然冷却 F:风冷

电机规格——自然冷

型묵	额定输出*	额定转矩* Nm	瞬时最大转矩* Nm	额定电流* Arms	瞬时最大电流* Arms	额定转速* min⁻¹	最高转速* min ⁻¹	转矩参数 Nm/Arms	转子转动惯量 10 ⁻⁴ kgm²	电压	
MS1H1 (Vn=3000rpm, Vmax=6000rpm)系列额定	值规格									
MS1H1-05B30CB-A3□□Z*(-S)	0.05	0.16	0.56	1.3	4.7			0.15	0.026 (0.028)		
MS1H1-10B30CB-A3□□Z(-S)	0.1	0.32	1.12	1.3	4.7			0.26	0.041 (0.043)	220V	
MS1H1-20B30CB-A3□□Z(-S)	0.2	0.64	2.24	1.5	5.8			0.46	0.207 (0.220)		
MS1H1-40B30CB-A3□□Z(-S)	0.4	1.27	4.46	2.8	10.1	3000	6000	0.53	0.376 (0.390)		
MS1H1-55B30CB-A331Z(-S)	0.55	1.75	6.13	3.8	15.0			0.49	1.06		
MS1H1-75B30CB-A3□□Z(-S)	0.75	2.39	8.36	4.8	16.9			0.58	1.38 (1.43)		
MS1H1-10C30CB-A331Z(-S)	1.0	3.18	11.1	7.6	28.0			0.46	1.75		

注:*50W、100W标准机型为无油封机型。

Forward, Always Progressing 15/16

电机规格——自然冷

型목	额定输出*	额定转矩* Nm	瞬时最大转矩* Nm	额定电流* Arms	瞬时最大电流* Arms	额定转速* min⁻¹	最高转速* min ⁻¹	转矩参数 Nm/Arms	转子转动惯量 10 ⁻⁴ kgm²	电压
MS1H2 (Vn=3000rpm, Vmax=6000/500	00rpm)系列	削额定值规格								
MS1H2-10C30CB-A3□□Z	1.0	3.18	9.54	7.50	23.00		6000	0.47	1.87 (3.12)	220V
MS1H2-15C30CB-A3□□Z	1.5	4.90	14.7	10.8	32.00		5000	0.54	2.46 (3.71)	
MS1H2-10C30CD-A3□□Z	1.0	3.18	9.54	3.65	11.00		6000	0.89	1.87 (3.12)	
MS1H2-15C30CD-A3□□Z	1.5	4.90	14.7	4.50	14.00			1.07	2.46 (3.71)	
MS1H2-20C30CD-A3□□Z(-S4)*	2.0	6.36	19.1	5.89	20.00	3000	5000	1.14	3.06 (4.31)	
MS1H2-25C30CD-A3□□Z(-S4)*	2.5	7.96	23.9	7.56	25.00			1.11	3.65 (4.90)	380V
MS1H2-30C30CD-A3□□Z(-S4)*	3.0	9.8	29.4	10.00	30.00			1.16	7.72 (10.22)	333.
MS1H2-40C30CD-A3□□Z(-S4)*	4.0	12.6	37.8	13.60	40.80			1.16	12.1 (14.6)	
MS1H2-50C30CD-A3□□Z(-S4)*	5.0	15.8	47.6	16.00	48.00			1.16	15.4 (17.9)	
MS1H3 (Vn=1500rpm, Vmax=3000rpm)系列额定 [·]	值规格 								
MS1H3-85B15CB-A3□□Z	0.85	5.39	13.5	6.60	16.50			0.91	13.3 (14)	220V
MS1H3-13C15CB-A3□□Z	1.3	8.34	20.85	10.00	25.00			0.91	17.8 (18.5)	
MS1H3-85B15CD-A3□□Z	0.85	5.39	13.5	3.30	8.25			1.79	13.3 (14)	
MS1H3-13C15CD-A3□□Z	1.3	8.34	20.85	5.00	12.50			1.79	17.8 (18.5)	
MS1H3-18C15CD-A3□□Z	1.8	11.5	28.75	6.60	16.50	1500	3000	1.79	25 (25.7)	
MS1H3-29C15CD-A3□□Z	2.9	18.6	37.2	11.90	23.80			1.82	55 (57.2)	380V
MS1H3-44C15CD-A3□□Z	4.4	28.4	71.1	16.50	40.50			1.90	88.9 (90.8)	
MS1H3-55C15CD-A3□□Z	5.5	35.0	87.6	20.85	52.00			1.74	107 (109.5)	
MS1H3-75C15CD-A3□□Z	7.5	48.0	119	25.70	65.00			1.99	141 (143.1)	
MS1H4 (Vn=3000rpm, Vmax=6000rpm)系列额定	值规格								
MS1H4-40B30CB-A3□□Z(-S)	0.4	1.27	4.46	2.80	10.1	3000	6000	0.53	0.657 (0.667)	220V
MS1H4-75B30CB-A3□□Z(-S)	0.75	2.39	8.36	4.80	16.9	3000	0000	0.58	(2.012)	2201

- 注: 1、带油封电机降额10%使用; 2、40机座标配不带油封,其余型号标配带油封; 3、()内为抱闸电机的参数。注:负载惯量/电机转动惯量比值超过10倍,请咨询当地汇川技术人员; 4、(-S4)*为抱闸机型时是S4工作制,且仅有多圈绝对值机型(A3)。

IS620P/IS620N配置表——风冷

		三相380	0V等级									
伺服驱动器												
	SIZE C											
	IS620□T3R5I-PTC											
		-	-									
	1.5kW	2.0kW、 2.5kW、2.7kW	3.5kW、 3.6kW、3.8kW	5.0kW								
	MS1V2-15C30CD-A331Z-F	MS1V2-20C30CD-A331Z-F MS1V2-25C30CD-A331Z-F MS1V3-24C15CD-A331Z-F	MS1V3-30C15CD-A331Z-F MS1V3-32C20CD-A331Z-F MS1V3-36C15CD-A331Z-F	MS1V3-48C20CD-A331Z-F								

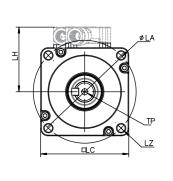
电机规格——风冷

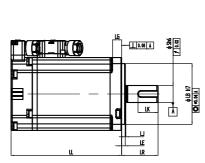
型号	额定输出*	额定转矩* Nm	瞬时最大转矩* Nm	额定电流* Arms	瞬时最大电流* Arms	额定转速* min ⁻¹	最高转速* min ⁻¹	转矩参数 Nm/Arms	转子转动惯量 10 ⁻⁴ kgm²	电压
MS1V2系列额定值规格										
MS1V2-15C30CD-A331Z-F	1.5	4.90	11.0(2000rpm)	3.40	8.50			1.61	2.46	_
MS1V2-20C30CD-A331Z-F	2.0	6.36	19.1(2000rpm)	4.40	14.00	3000	4500	1.72	3.06	380V
MS1V2-25C30CD-A331Z-F	2.5	7.96	23.9(2000rpm)	5.40	14.00			1.78	3.65	
MS1V3系列额定值规格										
MS1V3-24C15CD-A331Z-F	2.7	17.0	19.0	5.40	5.80	1500	2252	3.55	12.60	
MS1V3-30C15CD-A331Z-F	3.5	22.0	37.8	8.40	15.0	1500	2250	2.87	16.00	
MS1V3-32C20CD-A331Z-F	3.6	17.0	33.0	8.40	20.0	2000	3000	2.22	12.60	380V
MS1V3-36C15CD-A331Z-F	3.8	24.0	46.0	8.40	16.0	1500	2250	3.19	19.00	
MS1V3-48C20CD-A331Z-F	5.0	24.0	55.0	11.90	16.5	2000	3000	2.26	19.00	

- 注: 1、驱动器需选用-PTC机型 2、风扇电源为DC24V,A脚为正、B脚为负; 3、PTC接线定义:接主电路航插AH脚,无正反方向。

伺服电机外形及安装尺寸

MS1H1系列外形尺寸图(单位:mm)





#端尺寸图 轴端带键尺寸图

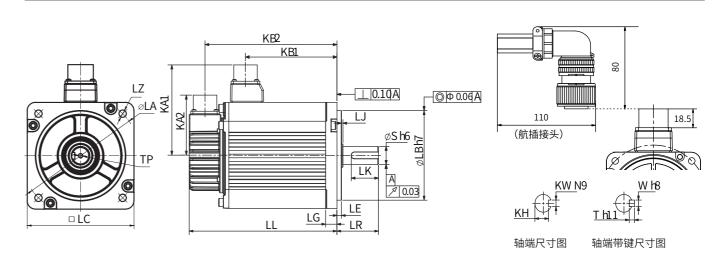
同时存在端子式和甩线式电机

型 무	LC (mm)	LL (mm)	LR (mm)	LA (mm)	LZ (mm)	LH (mm)	LG (mm)	LE (mm)	LJ (mm)
MS1H1-05B30CB-A3□□Z(-S)	40	65 (96)	25±0.5	46	2-Ф4.5	34	5	2.5±0.5	0.5±0.35
MS1H1-10B30CB-A3□□Z(-S)	40	77.5 (109)	25±0.5	46	2-Ф4.5	34	5	2.5±0.5	0.5±0.35
MS1H1-20B30CB-A3□□Z(-S)	60	72.5 (100)	30±0.5	70	4-Ф5.5	44	7.5	3±0.5	0.5±0.35
MS1H1-40B30CB-A3□□Z(-S)	60	91 (119)	30±0.5	70	4-Ф5.5	44	7.5	3±0.5	0.5±0.35
MS1H1-55B30CB-A331Z(-S)	80	96.2	35±0.5	90	4-Ф7	54	7.7	3±0.5	0.5±0.35
MS1H1-75B30CB-A3□□Z(-S)	80	107 (140)	35±0.5	90	4-Ф7	54	7.7	3±0.5	0.5±0.35
MS1H1-10C30CB-A331Z(-S)	80	118.2	35±0.5	90	4-Ф7	54	7.7	3±0.5	0.5±0.35

型무	LB (mm)	S (mm)	TP (mm)	LK (mm)	KH (mm)	KW (mm)	W (mm)	T (mm)	质量 (kg)
MS1H1-05B30CB-A3□□Z(-S)	30	8	M3×6	15.5	6.2	3	3	3	0.39 (0.50)
MS1H1-10B30CB-A3□□Z(-S)	30	8	M3×6	15.5	6.2	3	3	3	0.45 (0.64)
MS1H1-20B30CB-A3□□Z(-S)	50	14	M5×8	16.5	11	5	5	5	0.78 (1.16)
MS1H1-40B30CB-A3□□Z(-S)	50	14	M5×8	16.5	11	5	5	5	1.11 (1.48)
MS1H1-55B30CB-A331Z(-S)	70	19	M6×20	25	15.5	6	6	6	1.85
MS1H1-75B30CB-A3□□Z(-S)	70	19	M6×20	25	15.5	6	6	6	2.18 (2.82)
MS1H1-10C30CB-A331Z(-S)	70	19	M6×20	25	15.5	6	6	6	2.55

注: () 内数据为带保持制动器的伺服电机的值。 -S电机尺寸图详询汇川技术人员

MS1H2(Vn=3000rpm, Vmax=6000/5000rpm)系列外形尺寸图(单位: mm)



型号	LC (mm)	LL (mm)	LR (mm)	LA (mm)	LZ (mm)	KA1 (mm)	KB1 (mm)	KA2 (mm)	KB2 (mm)	LG (mm)	LE (mm)	LJ (mm)	LB (mm)
MS1H2-10C30CB(D)-A3□□Z	100	164 (213.5)	45±1	115	4-Ф7	88	94.5 (101)	74	143.5 (192.5)	10	5±0.3	2.5±0.75	95
MS1H2-15C30CB(D)-A3□□Z	100	189 (239)	45±1	115	4-Ф7	88	119.5 (128)	74	168.5 (219.5)	10	5±0.3	2.5±0.75	95
MS1H2-20C30CD-A3□□Z(-S4)	100	214 (265)	45±1	115	4-Ф7	88	144.5 (153)	74	193.5 (244)	10	5±0.3	2.5±0.75	95
MS1H2-25C30CD-A3□□Z(-S4)	100	240.5 (290)	45±1	115	4-Ф7	88	169.5 (178)	74	218.5 (269)	10	5±0.3	2.5±0.75	95
MS1H2-30C30CD-A3□□Z(-S4)	130	209.5 (265.5)	63±1	145	4-Ф9	103	136 (139)	74	188.5 (244.5)	14	6±0.3	0.5±0.75	110
MS1H2-40C30CD-A3□□Z(-S4)	130	252 (308)	63±1	145	4-Ф9	103	178.5 (181.5)	74	231 (287)	14	6±0.3	0.5±0.75	110
MS1H2-50C30CD-A3□□Z(-S4)	130	294.5 (350.5)	63±1	145	4-Ф9	103	221 (224)	74	273.5 (329.5)	14	6±0.3	0.5±0.75	110

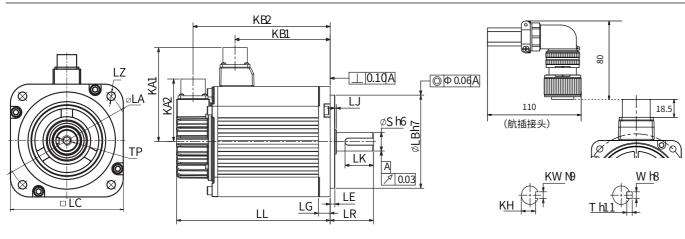
型목	S (mm)	TP (mm)	LK (mm)	KH (mm)	KW (mm)	W (mm)	T (mm)	质量 (kg)	连接器型号	动力侧 (含动力制动侧)	编码器侧
MS1H2-10C30CB(D)-A3□□Z	24	M8×16	36	20 -0.2	8	8	7	5.11 (6.41)			
MS1H2-15C30CB(D)-A3□□Z	24	M8×16	36	20 -0.2	8	8	7	6.22 (7.52)	航插	MI-DTL-5015系列 3102E20-18P	MI-DTL-5015系列 3102E20-29P
MS1H2-20C30CD-A3□□Z(-S4)	24	M8×16	36	20 -0.2	8	8	7	7.39 (8.7)			1
MS1H2-25C30CD-A3□□Z(-S4)	24	M8×16	36	20 -0.2	8	8	7	8.55 (9.8)			
MS1H2-30C30CD-A3□□Z(-S4)	28	M8×20	54	24 -0.2	8	8	7	10.73 (13.2)	航插	MI-DTL-5015系列	MI-DTL-5015系列
MS1H2-40C30CD-A3□□Z(-S4)	28	M8×20	54	24 -0.2	8	8	7	15.43 (17.9)	別げ田	3102E20-18P	3102E20-29P
MS1H2-50C30CD-A3□□Z(-S4)	28	M8×20	54	24 -0.2	8	8	7	16.2 (18.7)			

注: () 内数据为带保持制动器的伺服电机的值。

Forward, Always Progressing 19/20

伺服电机外形及安装尺寸

MS1H3(Vn=1500rpm,Vmax=3000rpm)系列外形尺寸图(单位: mm)



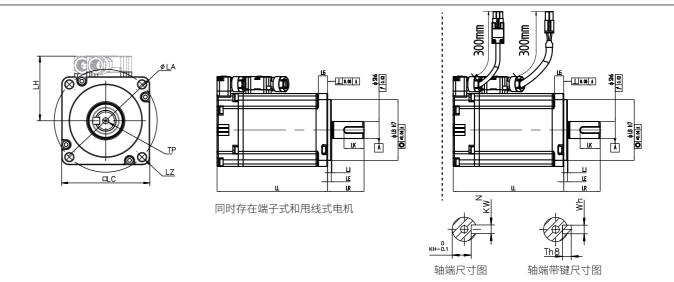
轴端尺寸图 轴端带键尺寸图

型믁	LC (mm)	LL (mm)	LR (mm)	LA (mm)	LZ (mm)	KA1 (mm)	KB1 (mm)	KA2 (mm)	KB2 (mm)	LG (mm)	LE (mm)	LJ (mm)	LB (mm)
MS1H3-85B15CB(D)-A3□□Z	130	146 (182)	55±1	145	4-Ф9	103	72.5	74	125 (161)	14	4	0.5±0.75	110
MS1H3-13C15CB(D)-A3□□Z	130	163 (199)	55±1	145	4-Ф9	103	89.5	74	142 (178)	14	4	0.5±0.75	110
MS1H3-18C15CD-A3□□Z	130	181 (217)	55±1	145	4-Ф9	103	107.5	74	160 (196)	14	4	0.5±0.75	110
MS1H3-29C15CD-A3□□Z	180	197 (273)	79±1	200	4-Ф13.5	138	136 (134)	74	177 (253)	18	3.2±0.3	0.3±0.75	114.3
MS1H3-44C15CD-A3□□Z	180	230 (307)	79±1	200	4-Ф13.5	138	169 (167)	74	210 (286)	18	3.2±0.3	0.3±0.75	114.3
MS1H3-55C15CD-A3□□Z	180	274 (350)	113±1	200	4-Ф13.5	138	213 (211)	74	254 (330)	18	3.2±0.3	0.3±0.75	114.3
MS1H3-75C15CD-A3□□Z	180	330 (407)	113±1	200	4-Ф13.5	138	269 (267)	74	310 (386)	18	3.2±0.3	0.3±0.75	114.3

型목	S (mm)	TP (mm)	LK (mm)	KH (mm)	KW (mm)	W (mm)	T (mm)	质量 (kg)	连接器型号	动力侧 (含动力制动侧)	编码器侧
MS1H3-85B15CB(D)-A3□□Z	22	M6×20	36	18 -0.2	8	8	7	7 (8)			
MS1H3-13C15CB(D)-A3□□Z	22	M6×20	36	18 -0.2	8	8	7	8 (9.5)	航插	MI-DTL-5015系列 3102E20-18P	MI-DTL-5015系列 3102E20-29P
MS1H3-18C15CD-A3□□Z	22	M6×20	36	18 -0.2	8	8	7	9.5 (11)		0102220 101	
MS1H3-29C15CD-A3□□Z	35	M12×25	65	30 -0.2	10	10	8	15 (25)			
MS1H3-44C15CD-A3□□Z	35	M12×25	65	30 -0.2	10	10	8	19.5 (30)	航插	MI-DTL-5015系列	MI-DTL-5015系列
MS1H3-55C15CD-A3□□Z	42	M16×32	96	37 -0.2	12	12	8	28 (38)	- 加插	3102E20-22P	MI-DTL-5015系列 3102E20-29P
MS1H3-75C15CD-A3□□Z	42	M16×32	96	37 -0.2	12	12	8	32 (42)			

注: () 内数据为带保持制动器的伺服电机的值。

MS1H4系列外形尺寸图(单位: mm)



型무	LC (mm)	LL (mm)	LR (mm)	LA (mm)	LZ (mm)	LH (mm)	LG (mm)	LE (mm)	LJ (mm)
MS1H4-40B30CB-A3□□Z(-S)	60	105 (128)	30±0.5	70	4-Ф5.5	44	7.5	3±0.5	0.5±0.35
MS1H4-75B30CB-A3□□Z(-S)	80	117.5 (147.5)	35±0.5	90	4-Ф7	54	7.7	3±0.5	0.5±0.35

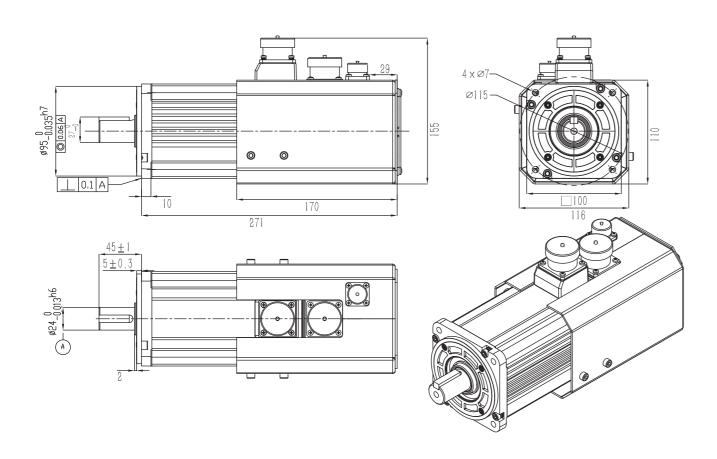
型목	LB (mm)	S (mm)	TP (mm)	LK (mm)	KH (mm)	KW (mm)	W (mm)	T (mm)	质量 (kg)
MS1H4-40B30CB-A3□□Z(-S)	50	14	M5×8	16.5	11	5	5	5	1.27 (1.62)
MS1H4-75B30CB-A3□□Z(-S)	70	19	M6×20	25	15.5	6	6	6	2.40 (3.04)

注: () 内数据为带保持制动器的伺服电机的值。 -S电机尺寸图详询汇川技术人员

Forward, Always Progressing 21/22

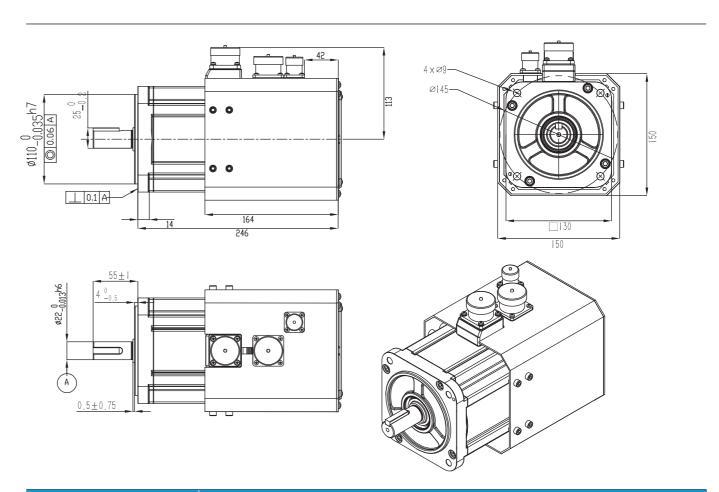
伺服电机外形及安装尺寸

MS1V2 电机外形尺寸图(单位:mm)



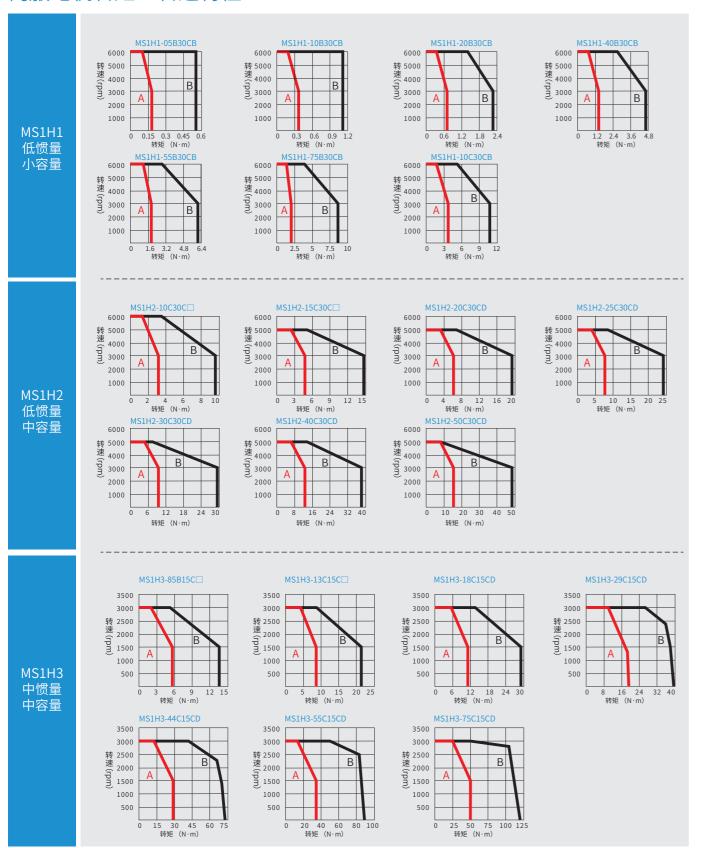
型목	ш
MS1V2-15C30CD-A331Z-F	260
MS1V2-20C30CD-A331Z-F	275
MS1V2-25C30CD-A331Z-F	310

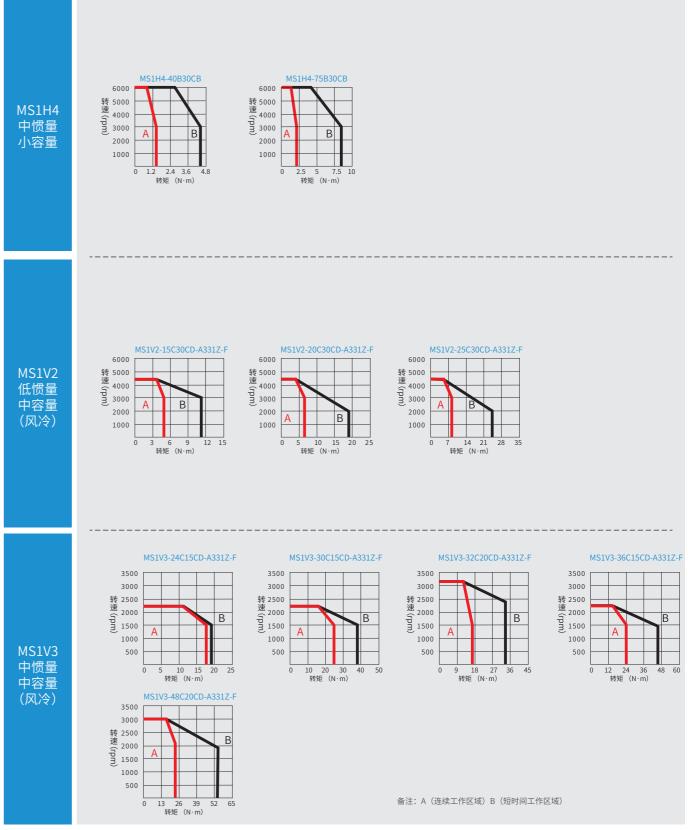
MS1V3 电机外形尺寸图(单位:mm)



型목 	ш
MS1V3-24C15CD-A331Z-F	250
MS1V3-32C20CD-A331Z-F	250
MS1V3-30C15CD-A331Z-F	265
MS1V3-36C15CD-A331Z-F	278
MS1V3-48C20CD-A331Z-F	278

伺服电机转矩一转速特性



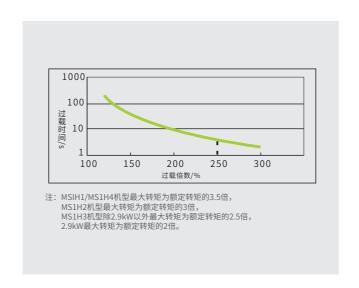


Forward, Always Progressing 25/26

伺服电机过载特性

MS1H1/MS1H2/MS1H3/MS1H4

负载比例/%	运行时间/s
120	230
130	80
140	40
150	30
160	20
170	17
180	15
190	12
200	10
210	8.5
220	7
230	6
240	5.5
250	5
300	3
350	2



伺服电机轴向,径向容许负载

电机型号	径向容许负载/N	轴向容许负载/N
MS1H1−05B30CB−A3□□Z(-S)	78	54
MS1H1−10B30CB−A3□□Z(-S)	78	54
MS1H1−20B30CB−A3□□Z(-S)	245	74
MS1H1−40B30CB−A3□□Z(-S)	245	74
MS1H1−55B30CB−A3□1Z(-S)	392	147
MS1H1−75B30CB−A3□□Z(-S)	392	147
MS1H1−10C30CB−A3□1Z(-S)	392	147
MS1H2−10C30C□−A3□□Z	686	196
MS1H2−15C30C□−A3□□Z	686	196
$MS1H2-20C30CD-A3\square\square Z(-S4)$	686	196
MS1H2−25C30CD−A3□□Z(−S4)	686	196
MS1H2−30C30CD−A3□□Z(−S4)	980	392
MS1H2−40C30CD−A3□□Z(−S4)	1176	392
MS1H2−50C30CD−A3□□Z(−S4)	1176	392
MS1H3−85B15C□−A3□□Z	686	196
MS1H3−13C15C□−A3□□Z	686	196
MS1H3−18C15CD−A3□□Z	686	196
MS1H3−29C15CD−A3□□Z	1470	490
MS1H3-44C15CD-A3□□Z	1470	490
MS1H3−55C15CD−A3□□Z	1764	588
MS1H3−75C15CD−A3□□Z	1764	588
MS1H4−40B30CB−A3□□Z(-S)	245	74
MS1H4−75B30CB−A3□□Z(-S)	392	147

伺服电机轴向, 径向容许负载(风冷)

电机型号	径向容许负载/N	轴向容许负载/N
MS1V2-15C30CD-A331Z-F	686	196
MS1V2-25C30CD-A331Z-F	686	196
MS1V3-24C15CD-A331Z-F	686	196
MS1V3-30C15CD-A331Z-F	686	196
MS1V3-32C20CD-A331Z-F	686	196
MS1V3-36C15CD-A331Z-F	686	196
MS1V3-48C20CD-A331Z-F	686	196

电机安全制动器电气规格

伺服电机型号	保持转矩 (Nm)	供电电压 (V) (±10%)	额定电阻 (Ohm) (±7%)	供电电流区域 (A)	制动时间 (ms)	吸合时间 (ms)	制动器功率 (W)
MS1H1-05/10B	0.3		96	0.23~0.27	10	30	6.1
MS1H1-20B/40B	1.5		82.3	0.25~0.34	20	50	7.6
MS1H1-75B	2.5		50.1	0.40~0.57	25	60	8
MS1H2-10C/15C/20C/25C	8		25	0.81~1.14	30	90	20
MS1H2-30C/40C/50C	16	24	21.3	0.95~1.33	60	120	19.4
MS1H3-85B/13C/18C	12		21.3	0.95~1.33	60	120	19.4
MS1H3-29C/44C/55C/75C	48		13.7	1.47~2.07	100	230	40
MS1H4-40B	1.5		82.3	0.25~0.34	20	50	7.6
MS1H4-75B	2.5		50.1	0.40~0.57	25	60	8

¹⁾保持用的制动器不能用于制动; 2)制动器打开时间和制动器动作时间因放电回路而异,使用时请务必确认产品实际的动作延迟时间; 3)DC24V电源请用户自备。

伺服驱动器产品概述

命名规则



伺服驱动器规格

单相220V等级伺服驱动器

结构尺寸		SIZE-A型		
驱动器型号IS620P	S1R6	S2R8	S5R5	
连续输出电流Arms	1.6	2.8	5.5	
最大输出电流Arms	5.8	10.1	16.9	
主电路电源		相 AC200V-240V, 0~-15%,50/60Hz	Z	
控制电路电源	单相 AC200V-240V, +10~-15%,50/60Hz			
制动泄放功能	制动电	阻外接	制动电阻内置	

三相220V等级伺服驱动器

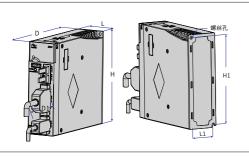
SIZE-A型	SIZE-C型						
S5R5	S7R6	S012					
5.5	7.6	11.6					
16.9	17	28					
	三相AC200V−240V, 10~-15%,50/60ト						
单相 AC200V-240V, +10~-15%,50/60Hz							
	制动电阻内置						

三相380V等级伺服驱动器

结构尺寸		SIZE	-C型		SIZE-E型			
驱动器型号IS620P	T3R5	T5R4	T8R4	T012	T017	T021	T026	
连续输出电流Arms	3.5	5.4	8.4	11.9	16.5	20.8	25.7	
最大输出电流Arms	8.5	14.0	20.0	24.0	42.0	55.0	65.0	
主电路电源		三相 AC380V-440V,+10~-15%,50/60Hz						
控制电路电源	单相 AC380V-440V,+10~-15%,50/60Hz							
制动泄放功能				制动电阻内置				

注: 220V的S5R5驱动器主电源可接单相和三相,视现场所提供电源而定。

伺服驱动器外观及安装尺寸



结构	L (mm)	H (mm)	D (mm)	L1 (mm)	H1 (mm)	D1 (mm)	螺丝孔	锁紧扭矩 (Nm)
SIZEA	50	160	173	40	150	75	2-M4	0.6~1.2
SIZEC	90	160	183	80	150	75	4-M4	0.6~1.2
SIZEE	100	250	230	90	240	75	4-M4	0.6~1.2

IS620伺服驱动器规格

		项目		规范		
	控制方式			220V, 380V: 单相或三相全波整流		
				IGBT PWM控制正弦波电流驱动方式		
	反馈			20bit/23bit总线式增量型编码器 23bit 总线式多圈绝对值型编码器		
基本		使用/存储温度(注1)	0~+ 45℃(环境温度在45℃以上请降额使用) /-40~+ 70℃		
基 本 规 格		使用/存储湿度		90%RH 以下(不得结露)		
	使用条件 耐振动/耐冲击强		度	4.9 m/s²/19.6 m/s²		
		防护等级		IP10		
		污染等级		2级		
		海拔高度		低于1000m		
			负载变动率	0~100% 负载时: 0.5% 以下(在额定转速下)		
读		速度变动率 (注2)	电压变动率	额定电压±10%: 0.5%(在额定转速下)		
度转		(/±2)	温度变动率	25±25℃: 0.5%以下(在额定转速下)		
矩控	性能	速度控制范围		1:5000 (速度控制范围的下限是额定转矩负载时不停止的条件)		
速度转矩控制模式		频率特性		IS620P: 1.2kHz		
式		转矩控制精度(氫	重复性)	±2%		
		软起动时间设定		0~60s(可分别设定加速与减速)		

IS620P伺服驱动器规格

			北人由厂	DC±10V,普通为12位,最高可达16位(16位分辨率模拟量输入端口为非标)	
)+ r>+ \ \	指令电压	输入电压: 最大±12V(正指令时电机正转)(注3)	
		速度指令输入	输入阻抗	约9 kΩ	
速度	速度转矩控制模式		电路时间参数	约47μs	
转 矩			指令电压	DC±10V,普通为12位,最高可达16位(16位分辨率模拟量输入端口为非标)	
担制措		转 矩指令输入	相マモ压	输入电压: 最大±12V(正指令时正转转矩指令)	
式		やだけて制入	输入阻抗	约9 kΩ	
			电路时间参数	约47μs	
		多段速度指令	速度选择	使用DI1(CMD1)、DI2(CMD2)、DI7(CMD3)、DI8(CMD4) 信号组合实现第1~16段速度选择。(可设定其他端子为此功能)	
	LII AIL	前馈补偿		0~100%(设定分辨率0.1%)	
	性能	定位完成宽度设置	È	0~65535指令单位(设定分辨率1编码器单位)	
			输入脉冲形态	从"方向+脉冲","A、B相正交脉冲","CW/CCW脉冲"中任选一种	
位			输入形态	差分输入 集电极开路	
位置选择	置 选 择 输入信号	指令脉冲	输入脉冲频率	差分输入: 高速最大4Mpps,脉宽不能低于0.125μs 低速最大500Kpps,脉宽不能低于1μs 集电极开路:最大200Kpps,脉宽不能低于2.5μs	
		控制信号		清除信号(输入形态与指令脉冲相同)	
		内置集电极开路	用电源(注4)	+24V(内置2.4kΩ电阻)	
		多段位置指令选择		配置4个DI使其功能为CMD1、CMD2、CMD3、CMD4,实现第1~16段位置选择)	

伺服驱动器产品概述

				规范
	位置输出 输出形态 分频比			A相,B相,Z相:差分驱动器输出 Z信号O输出
				任意分频
榆				9路DI
输入输出信号	数字输入信号 可进行信号分配的变更		的变更	警报复位、比例动作切换、零位固定功能使能、禁止正向驱动、禁止反向驱动、 正转外部转矩限制、反转外部转矩限制、正向点动、反向点动、正向复位开关、 反向复位开关、原点开关、紧急停机
				5路DO
	数字输出信号	言号 可进行信号分配的变更		伺服准备好、电机旋转中、零速信号、速度到达、位置到达、定位接近信号、 转矩限制中、转速限制中、制动器输出、警告、伺服故障、警报代码(3位输出)
	超程(OT)防止 ¹	功能		P-OT、N-OT动作时减速停止
	电子齿轮比			IS620P: 0.1048576 ≤B/A ≤419430.4
内置功能	保护功能		过电流、过电压、电压不足、过载、主电路检测异常、散热器过热、电源缺相、 过速、编码器异常、CPU 异常、参数异常、其他	
טנו	LED显示功能			主电源CHARGE,5位LED显示
	观测用模拟量监视	功能		内置有用于观测速度、转矩指令信号等的模拟量监视连接器
			连接设备	RS232、RS485; CAN通信选配
	通信协议 通信功能 轴地址设置		通信协议	Modbus,CANlink,CANopen(CANlink,CANopen属于非标功能)
			轴地址设定	根据用户参数设定
			功能	状态显示,用户参数设定,监视显示,警报跟踪显示,JOG 运行与自动 调谐操作,速度、转矩指令信号等的测绘功能
	其他			增益调整、警报记录、JOG运行

IS620N伺服驱动器规格

		通信协议	EtherCAT 协议
		支持服务	CoE (PDO、SDO)
		同步方式	DC-分布式时钟
		物理层	100BASE-TX
		波特率	100 Mbit/s (100Base-TX)
Д		双工方式	全双工
EtherCAT		拓扑结构	环形、线形
AT	EtherCAT 从站基本性能 从站基本格格	传输媒介	带屏蔽的超 5 类或更好网线
从站		传输距离	两节点间小于 100M(环境良好,线缆优良)
规 格		从站数	协议上支持到 65535,实际使用不超过 100 台
		EtherCAT 帧长度	44 字节 ~1498 字节
		过程数据	单个以太网帧最大 1486 字节
		两个从站的同步抖动	<1us
		刷新时间	1000 个开关量输入输出 约 30us 100 个伺服轴约 100us
		通信误码率	10-10 以太网标准

		项目	规范		
m	Э	FMMU 单元	8个		
therC		存储同步管理单元	8↑		
EtherCAT 从站规格	EtherCAT 配置单元	过程数据 RAM	8KB		
站		分布时钟	64位		
格		EEPROM 容量	32Kbit		
			8路DI		
输入输出信号	数字输入信号	可进行信号分配的变更	警报复位、比例动作切换、零位固定功能使能、禁止正向驱动、禁止反向驱动、 正转外部转矩限制、反转外部转矩限制、正向点动、反向点动、正向复位开关、 反向复位开关、原点开关、紧急停机		
出信	数字输出信号	可进行信号分配的变更	3路DO		
号	号 双子捆工店与	刊近1]信号刀配的交更	伺服准备好、电机旋转中、零速信号、速度到达、位置到达、定位接近信号、 转矩限制中、转速限制中、制动器输出、警告、伺服故障、警报代码(3位输出)		
	超程(OT)防止 ¹		P-OT、N-OT动作时减速停止		
	电子齿轮比		0.1048576 ≤ B/A ≤419430.4		
ф	保护功能		过电流、过电压、电压不足、过载、主电路检测异常、散热器过热、电源缺相、 过速、编码器异常、CPU 异常、参数异常、其他		
内置功能	LED显示功能		主电源CHARGE,5位LED显示		
能	观测用模拟量监视	见功能	内置有用于观测速度、转矩指令信号等的模拟量监视连接器		
	RS232 通讯		状态显示,用户参数设定,监视显示,警报跟踪显示,JOG 运行与自动调谐操作,速度、 转矩指令信号等的测绘功能		
	其他		增益调整、警报记录、JOG运行		

⚠注意

注1:请在这一范围的环境温度下安装伺服驱动器。放在电柜内保存时,电柜内的温度也不要超过这一温度值。注2:速度变动率由下式定义:

空载转速-满载转速 速度变动率= -__×100% 额定转速

实际上,由于电压变化、温度变化会引起放大器偏差,导致演算电阻值发生变化。因此,该影响会通过转速的变化表现出来。该转速的变化, 根据额定转速的比率来表示,分别为由电压变化与温度变化引起的速度变动率。

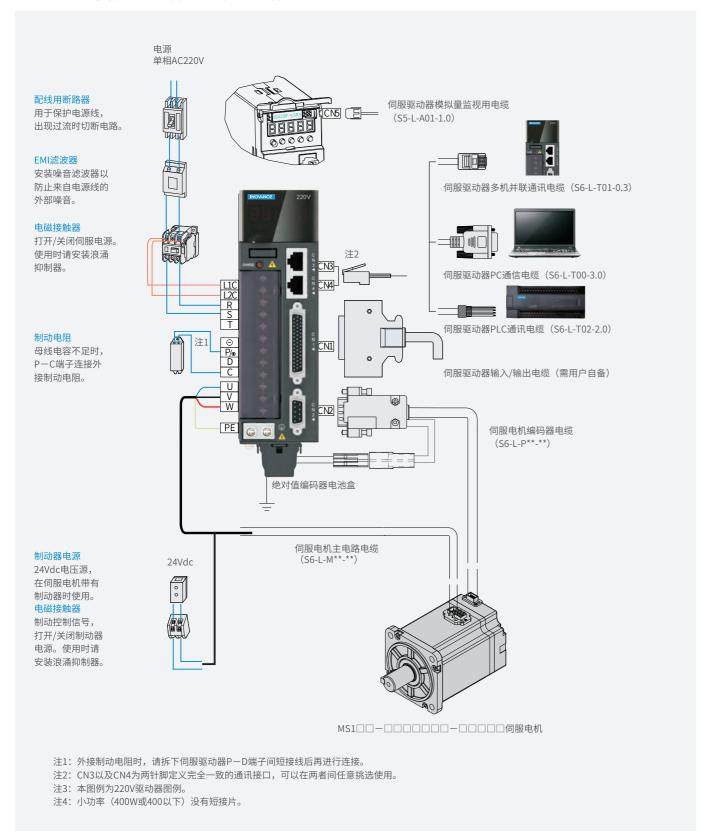
注3: 正转是指从反负载侧观看电机时呈顺时针旋转。(若从负载侧与轴侧观看,则呈逆时针旋转。)

注4: 内置集电极开路用电源并未与伺服驱动器内的控制电路进行电绝缘。

Forward, Always Progressing 31/32

伺服驱动器配线

IS620P伺服驱动器与外围设备连接



IS620P伺服驱动器配线

CN1控制端子定义

ſ	言号名		默认功能	נעט	针脚号		端子功能	
	DI1	p.	-от		9	禁止正同	与驱动	
	DI2	N-	-от		10	禁止反同	 句驱动	
	DI3	IN	HIBIT		34	位置指令	令禁止	
	DI4	ΑL	_M-RST		8	报警复任	立信号 (沿有效功能)	
	DI5	S-	-ON		33	伺服使能		
	DI6	Z	CLAMP		32	零位固定	定功能使能信号	
	DI7	G/	GAIN-SEL Home Switch 保留		31	增益切技		
	DI8	Н			30	原点开	关信号	
	DI9	保			12			
	+24V COM-			17		/电源,电压范围		
通用)M-		14	20~28V	,最大输出电流200mA	
用		CC)M+		11	电源输力	入端(12V~24V)	
	DO1+	S-	-RDY+		7		已经准备好、可接受伺服	
	DO1-	S-	-RDY-		6	ON (S-	ON)信号的状态下导通	
	DO2+	C	OIN+		5	位置到这	大信号	
	DO2-	C	OIN-		4			
	DO3+ ZERO+		3	 零速信号				
	DO3-	ZE	ERO-		2			
	DO4+	ΑL	_M+		1	- 发生故障时导通 - 原点回零完成时,信号导通		
	DO4-	ΑL	_M-		26			
	DO5+	Н	ome Atta	in+	28			
	DO5-	Н	ome Atta	in-	27			
	信号名		针脚号			端子	功能 	
	PULS+		41	输	入脉冲指4	令方式:	输入脉冲形态:	
	PULS-		43	差	分驱动输力	λ	方向+脉冲 A、B相正交脉冲	
	SIGN+		37	集	电极开路		CW/CCW脉冲	
/∸	SIGN-		39					
置	HPULS-	+	38	点	束输入脉》	由指今		
指令	HPULS-		36	[D]	企刊別/(別)/	1.1 月 人		
	HSIGN+		42	宣;	速位置指 ⁴	◇竹□		
	HSIGN-		40	(D)	では百月	ב נו א		
	PULLHI		35	指令	令脉冲的统	小加电源 输	俞入接口	
	GND		29	地				
	默认功	能	针脚号			端子	功能 	
模 拟	AI2		18	普ì	通模拟量 结	输入信号,	分辨率12位,	
夢				普通模拟量输入信号,分辨率12位,				

CN5模拟量监视端子·

20

AI1

GND

针脚号	信号名称
1	GND
2	AO1
3	GND
4	AO2

19 模拟量输入信号地

18 _ 普通模拟量输入信号,分辨率12位, 输入电压: 最大±12V



- 主回路端子定义

端子记号	端子名称
R、S、T	主回路电源输入端子
L1C、L2C	控制电源输入端子
P/⊕、D、C	外接制动电阻连接端子
P/⊕ 、⊝	共直流母线端子
U、V、W	伺服电机连接端子
PE	接地

CN3、CN4通讯端子

	A		В
针脚号	信号名称	针脚号	信号名称
8	GND	8	GND
1	CANH	1	CANH
2	CANL	2	CANL
3	CANGND	3	CANGND
4	RS485+	4	RS485+
5	RS485-	5	RS485-
壳体	PE (屏蔽网层)	壳体	PE(屏蔽网层)

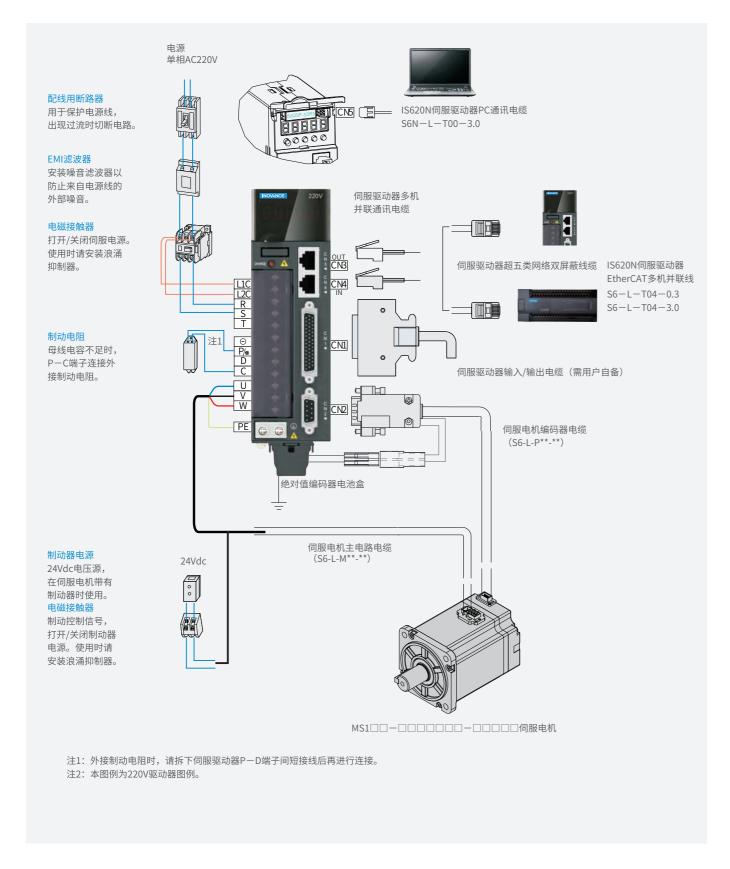
备注: 带CAN及CANopen通讯功能的伺服才有CAN信号端口。

CN2编码器端子定义

针脚号	信号名称			
カルタ ウ	20bit总线式	23bit绝对值		
1	PS+	PS+		
2	PS-	PS-		
3	-	-		
4	-	-		
5	-	-		
6	-	-		
7	+5V	+5V		
8	GND	GND		
9	-	-		
売体	PE	PE		

伺服驱动器配线

IS620N伺服驱动器与外围设备连接



IS620N伺服驱动器配线

CN1控制端子定义

1	信号名	默认功能	针脚号	端子功能	
	DI1	P-OT	9	禁止正向驱动	
	DI2	N-OT	10	禁止反向驱动	
	DI3	INHIBIT	34	脉冲禁止	
	DI4	ALM-RST	8	报警复位信号(沿有效功能)	
	DI6	ZCLAMP	32	零位固定功能使能信号	
	DI8	Touch Probe	30	探针	
	DI9	Home Switch	12	原点开关	
通用	通 用 +24V		17	内部24V电源,电压范围	
7.5		COM-	14	20~28V,最大输出电流200mA	
		COM+	11	电源输入端(12V~24V)	
	DO1+	S-RDY+	7	在伺服已经准备好、可接受伺服	
	DO1-	S-RDY-	6	ON(S-ON)信号的状态下导通	
	DO2+	COIN+	5	位 2	
	DO2-	COIN-	4	· 位置到达信号	
	DO3+	ZERO+	3	高生产口	
	DO3-	ZERO-	2	- 零速信号	

主回路端子定义

端子记号	端子名称
R、S、T	主回路电源输入端子
L1C、L2C	控制电源输入端子
P/⊕、D、C	外接制动电阻连接端子
P/⊕ 、⊝	共直流母线端子
U、V、W	伺服电机连接端子
PE	接地



CN5 RS232通讯端子

针脚号	信号名称
1	GND
2	RS232-RXD
3	GND
4	RS232-TXD

CN3、CN4 EtherCAT通讯端子

A		В	
针脚号	信号名称	针脚号	信号名称
1	TX+	6	RX-
2	TX-	1	RX+
3	RX+	2	TX-
4		3	TX+
5		4	
6	RX-	5	
売体	PE(屏蔽网层)	壳体	PE(屏蔽网层)

CN2编码器端子定义

针脚号	信号名称	
11.04.2	20bit总线式	23bit绝对值
1	PS+	PS+
2	PS-	PS-
3	-	-
4	-	-
5	-	-
6	-	-
7	+5V	+5V
8	GND	GND
9	-	-
売体	PE	PE

伺服驱动器配线

IS620伺服驱动器与外围设备连接

40,60,80法兰电机侧端子定义



动力侧线缆6PIN接插件



1	昇
,	1
	2
•	Щ

_		
针脚号	信号名称	
1	PE	
2	W	
3	V	
4	U	
5	抱闸	
6	(无正负)	

驱动器侧DB9公头



针脚号	信号名称		
1	PS+		
2	PS-		
7	+5V		
8	0V		

电机侧7PIN接插件



针脚号	信号名称
1	PS+
2	PS-
3	DC+
4	DC-
5	+5V
6	0V
7	PE

100,130法兰电机侧端子定义



100,130法兰动力侧线缆20-18航插





42					
(MIL-	(MIL-DTL-5015系列3108E20-18S) 军规航插				
Y系列端子定义 Z系列端子定			端子定义		
针脚号	信号名称	针脚号	信号名称		
В	U	В	U		
- 1	V	I	V		
F	W	F	W		
G	PE	G	PE		
С	抱闸				
E	(无正负)				

100,130法兰编码器线缆20-29航插





(MIL-DTL-5015系列3108E20-29S) 军规航插				
针脚号	信号名称			
11144-5	20bit总线式	23bit绝对值		
А	PS+	PS+		
В	PS-	PS-		
С	-	-		
D	-	-		
Е	-	电池+		
F	-	电池一		
G	+5V	+5V		
Н	GND	GND		
J	屏蔽	屏蔽		

180法兰电机侧端子定义



180法兰动力侧线缆20-22航插





(MIL-DTL-5015系列3108E20-22S) 军规航插				
Y系列端	子定义	Z系列i	端子定义	
针脚号 信号名称 针脚号 信号名				
Α	U	А	U	
С	V	С	V	
E	W	E	W	
F	PE	F	PE	
	·	В	抱闸	
		D	(无正负)	

180法兰编码器线缆20-29航插





屏蔽

军规航插							
针脚号	信号名称						
111147	20bit总线式	23bit绝对值					
А	PS+	PS+					
В	PS-	PS-					
С	-	-					
D	-	-					
Е	-	电池+					
F	-	电池一					
G	+5V	+5V					
ш	CND	CND					

配套电缆选型

	伺服电机前出线主电路用电缆								
项目		非抱闸		抱闸					
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m			
MS1H1	S6-L-M007-3.0	S6-L-M007-5.0	S6-L-M007-10.0	S6-L-B007-3.0	S6-L-B007-5.0	S6-L-B007-10.0			
MS1H4	S6-L-M007-3.0	S6-L-M007-5.0	S6-L-M007-10.0	S6-L-B007-3.0	S6-L-B007-5.0	S6-L-B007-10.0			

	伺服电机后出线主电路用电缆								
项目	非抱闸			非抱闸 抱闸					
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m			
MS1H1	S6-L-M008-3.0	S6-L-M008-5.0	S6-L-M008-10.0	S6-L-B008-3.0	S6-L-B008-5.0	S6-L-B008-10.0			
MS1H4	S6-L-M008-3.0	S6-L-M008-5.0	S6-L-M008-10.0	S6-L-B008-3.0	S6-L-B008-5.0	S6-L-B008-10.0			

	导线式伺服电机主电路用线缆								
项目	非抱闸			抱闸					
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m			
MS1H1	S6-L-M00-3.0	S6-L-M00-5.0	S6-L-M00-10.0	S6-L-B00-3.0	S6-L-B00-5.0	S6-L-B00-10.0			
MS1H4	S6-L-M00-3.0	S6-L-M00-5.0	S6-L-M00-10.0	S6-L-B00-3.0	S6-L-B00-5.0	S6-L-B00-10.0			

	伺服电机主电路用电缆							
项目		非抱闸		抱闸				
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m		
MS1H2/ MS1V2	S6-L-M11-3.0	S6-L-M11-5.0	S6-L-M11-10.0	S6-L-B11-3.0	S6-L-B11-5.0	S6-L-B11-10.0		
MS1H3/ MS1V3 (1.8kW (包括) 以下)	S6-L-M11-3.0	S6-L-M11-5.0	S6-L-M11-10.0	S6-L-B11-3.0	S6-L-B11-5.0	S6-L-B11-10.0		
MS1H3 (2.9kW)	S6-L-M12-3.0	S6-L-M12-5.0	S6-L-M12-10.0		S6-L-B12-**			
MS1H3 (2.9kW 以上)	S6-L-M22-3.0	S6-L-M22-5.0	S6-L-M22-10.0		S6-L-B22-**			

Forward, Always Progressing 37/38

配套电缆选型

				线编码器电缆				
项目		23bit增量式编码器			23bit绝对值编码器			
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m		
MS1H1	S6-L-P014-3.0	S6-L-P014-5.0	S6-L-P014-10.0	S6-L-P024-3.0	S6-L-P024-5.0	S6-L-P024-10.0		
MS1H4	S6-L-P014-3.0	S6-L-P014-5.0	S6-L-P014-10.0	S6-L-P024-3.0	S6-L-P024-5.0	S6-L-P024-10.0		
			· 伺服电机后出	线编码器电缆				
项目		 23bit增量式编码器						
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m		
MS1H1	S6-L-P015-3.0	S6-L-P015-5.0	S6-L-P015-10.0	S6-L-P025-3.0	S6-L-P025-5.0	S6-L-P025-10.0		
MS1H4	S6-L-P015-3.0	S6-L-P015-5.0	S6-L-P015-10.0	S6-L-P025-3.0	S6-L-P025-5.0	S6-L-P025-10.0		
		·	· 导线式伺服电	机主电路用线缆				
项目					23bit绝对值编码器			
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m		
MS1H1	S6-L-P00-3.0	S6-L-P00-5.0	S6-L-P00-10.0	S6-L-P20-3.0	S6-L-P20-5.0	S6-L-P20-10.0		
MS1H4	S6-L-P00-3.0	S6-L-P00-5.0	S6-L-P00-10.0	S6-L-P20-3.0	S6-L-P20-5.0	S6-L-P20-10.0		
			伺服电机编	码器电缆				
项目		20bit增量式编码器		23bit绝对值编码器				
	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m	L=3.0m	L=5.0m	L=10.0m		
MS1H2/ MS1V2	S6-L-P01-3.0	S6-L-P01-5.0	S6-L-P01-10.0	S6-L-P21-3.0	S6-L-P21-5.0	S6-L-P21-10.0		
MS1H3/ MS1V3 (1.8kW (包括) 以下)	S6-L-P01-3.0	S6-L-P01-5.0	S6-L-P01-10.0	S6-L-P21-3.0	S6-L-P21-5.0	S6-L-P21-10.0		
MS1H3 (2.9kW)	S6-L-P01-3.0	S6-L-P01-5.0	S6-L-P01-10.0	S6-L-P21-3.0	S6-L-P21-5.0	S6-L-P21-10.0		
MS1H3 (2.9kW 以上)	S6-L-P01-3.0 S6-L-P01-5.0 S6-L-P01-10.0		S6-L-P01-10.0	S6-L-P21-3.0	S6-L-P21-5.0	S6-L-P21-10.0		
项目		接插套件			绝对值电机选配电池套	· 《件		
MS1H2	S6-C2 (C	CN1端子、CN2端子、20-	-18航插、20-29航插)					
MS1H3/MS1 (1.8kW(包		CN1端子、CN2端子、20-	-18航插、20-29航插)		S6-C4(电池、电池盒	-		
MS1H3 (2.9	9kW)	CN12世フ CN2地フ 20	22於任 20 20於任)		50-64 (电池、电池5	n/		
MS1H3 (2.9	S6-C3 (C	CN1端子、CN2端子、20-	-22航插、20-29航插)					

备注:上述型号电缆均为固定线缆,若需求拖链线、高柔线等特殊线缆,请咨询我司市场人员或相关线缆供应商。

电缆接插件规格

伺服电机及驱动器线缆外观图

线缆名称	线缆型号	L线缆长度 (mm)	线缆外观图
	S6-L-M007-3.0	3000	55±5mm
伺服电机前出线非抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-M007-5.0	5000	
	S6-L-M007-10.0	10000	L±30mm — 100±10mm—
	S6-L-M008-3.0	3000	55±5mm
伺服电机后出线非抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-M008-5.0	5000	
	S6-L-M008-10.0	10000	L±30mm ———————————————————————————————————
	S6-L-M11-3.0	3000	
	S6-L-M11-5.0	5000	-130mm -200mm L±30mm
	S6-L-M11-10.0	10000	L±30IIIIII
	S6-L-M12-3.0	3000	
伺服电机非抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-M12-5.0	5000	130mm -200mm L±30mm
	S6-L-M12-10.0	10000	LESUMM —
	S6-L-M22-3.0	3000	577 270
	S6-L-M22-5.0	5000	50mm———————————————————————————————————
	S6-L-M22-10.0	10000	
	S6-L-M00-3.0	3000	
导线式伺服电机非抱闸机型 主电路用线缆	S6-L-M00-5.0	5000	30mm 100±10mm
	S6-L-M00-10.0	10000	L±20mm
	S6-L-B00-3.0	3000	
导线式伺服电机抱闸机型 主电路用线缆	S6-L-B00-5.0	5000	30mm 200 ±10mm
	S6-L-B00-10.0	10000	L± 20mm —
	S6-L-P00-3.0	3000	
导线式伺服电机23bit增量式 编码器线缆	S6-L-P00-5.0	5000	80mm
	S6-L-P00-10.0	10000	L±20mm—
	S6-L-P20-3.0	3000	
导线式伺服电机23bit绝对值 编码器线缆	S6-L-P20-5.0	5000	90±5mm- L±20mm-
	S6-L-P20-10.0	10000	L±20mm—

电缆接插件规格

伺服电机及驱动器线缆外观图

线缆名称	线缆型号	L线缆长度 (mm)	线缆外观图
	S6-L-B007-3.0	3000	- 55±5mm
伺服电机前出线抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-B007-5.0	5000	
	S6-L-B007-10.0	10000	L±30mm ——200±10mm—
	S6-L-B008-3.0	3000	-+ +- 55±5mm
伺服电机后出线抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-B008-5.0	5000	
	S6-L-B008-10.0	10000	L±30mm ———————————————————————————————————
	S6-L-B11-3.0	3000	5111 5111
伺服电机抱闸机型 主电路用电缆	S6-L-B11-5.0	5000	© 130mm 200mm
	S6-L-B11-10.0	10000	L±30mm
伺服电机前出线	S6-L-P014-3.0	3000	55±5mm • •
20bit增量 伺服电机	S6-L-P014-5.0	5000	A##
编码器电缆 (MS1 20bit 编码器线缆)	S6-L-P014-10.0	10000	L±30mm ———————————————————————————————————
伺服电机后出线 20bit增量	S6-L-P015-3.0	3000	55±5mm-= =
2001년音量 伺服电机 编码器电缆	S6-L-P015-5.0	5000	
編号語电视 (MS1 20bit 编码器线缆)	S6-L-P015-10.0	10000	L±30mm
20bit增量	S6-L-P01-3.0	3000	
何服电机 编码器电缆	S6-L-P01-5.0	5000	L±15mm
(H2/H3 20bit 编码器线缆)	S6-L-P01-10.0	10000	DB44插头
伺服电机前出线	S6-L-P024-3.0	3000	55±5mm -
23bit多圈绝对值 伺服电机 _{使码器电缆}	S6-L-P024-5.0	5000	
编码器电缆 (MS1 23bit 编码器线缆)	S6-L-P024-10.0	10000	-90±5mm - L±30mm
伺服电机后出线	S6-L-P025-3.0	3000	55±5mm + -
23bit多圈绝对值 伺服电机 编码器电缆	S6-L-P025-5.0	5000	
(MS1 23bit 编码器线缆)	S6-L-P025-10.0	10000	90±5mm= L±30mm

线缆名称	线缆型号	L线缆长度 (mm)	人 线缆外观图
23bit多圈绝对值	S6-L-P21-3.0	3000	
伺服电机 编码器电缆	S6-L-P21-5.0	5000	250±10mm
(H2/H3 23bit 编码器线缆)	S6-L-P21-10.0	10000	3000±20mm
IS620P 伺服驱动器 PC通信电缆	S6-L-T00-3.0	3000	3000±20mm 50±5mm
IS620P 伺服驱动器CAN与485 多机并联通讯电缆	S6-L-T01-0.3	300	300 ± 10 mm
IS620P PLC和伺服通信CAN与485 线缆	S6-L-T02-2.0	2000	
IS620P 伺服驱动器CAN与485 通讯终端匹配电阻	S6-L-T03-0.0	0	
IS620P 伺服驱动器 模拟量输出 单侧散拉电缆	S5-L-A01-1.0	1000	10 mm 1000±30mm
IS620N 伺服驱动器	S6-L-T04-0.3	300	
EtherCAT多机并联线	S6-L-T04-3.0	3000	300±10mm — →
IS620N 伺服驱动器 PC通信电缆	S6N-L-T00-3.0	3000	3000±20mm 50±5mm
电池套件	S6-C4		
转接线	S6-C23	500	500 ± 20 mm
端子	S6-C8 (DB44)		备注: DB44(MS1电机单独订购)

Forward, Always Progressing 41/42

ISMT系列精密直接驱动旋转(DDR)

性能优势

■ ISMT系列精密直接驱动旋转电机,无需减速装置与负载连接,具有极高的系统精度及刚性,中空轴结构可以使配线及气管从中穿过,从而节省空间。配合高性能伺服驱动器能获得较高的运行平稳性和定位精度,是LCD、LED、OGS、IC、机器人、复合加工中心等行业应用的首选。



免维护

■ 传统的系统中齿轮、皮带和其他机械传动部件可能会折断, 齿轮需要定期进行润滑或更换,皮带需要定期拧紧。由于直 接驱动系统的传动链中没有这些传动部件,因此几乎没有磨 损,并且由于不再更换皮带、齿轮和润滑油等,直接驱动系 统的维护时间和成本都会显著降低。

高定位精度

■ 一个 "高精度" 行星齿轮头的背隙可以达到1弧分,对于传统驱动电机,这可能使负载移动1弧分。尽管齿轮间隙也可以通过复杂的机械机构消除,但设计和制造这种机构非常昂贵。直接驱动系统具有更高的定位精度,采用直接驱动技术,可以使机器生产出更高质量的产品。

可承受高载荷

■ 电机采用高刚性交叉滚柱轴环,具有高承载能力,刚性比传统型号提高了3~4倍,运行时,可承受负荷的波动。

无惯量匹配要求

■ 带有机械传动的伺服系统需要进行惯量匹配,这限制了折算 后的负载惯量。因为DDR电机直接与负载相连,所以电机在 负载的惯量为公共惯量。因此,在使用DDR的时候不需要进 行惯量匹配。DDR应用的惯量比大于11000: 1。

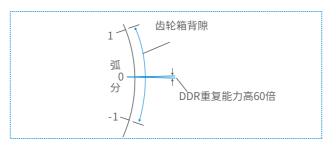
降低噪音

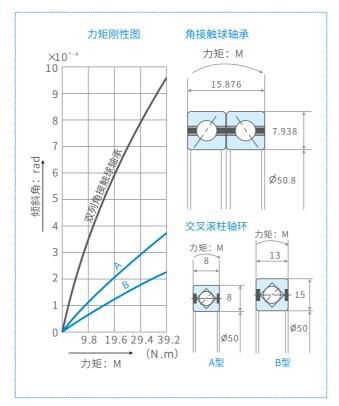
■ 采用DDR电机的机器噪音非常低,只有20dB,低于采用机械 传动的相同机器。

汇川ISMT电机采用中空轴设计

■ 便于用户管路、线路的布置,避免了管、线折弯。







电机命名规则

 $\frac{\text{ISM}}{\text{(1)}} \frac{\text{T}}{\text{(2)}} \frac{1}{\text{(3)}} - \frac{160}{\text{(4)}} \frac{\text{F}}{\text{(5)}} \frac{12A}{\text{(6)}} \frac{\text{B}}{\text{(7)}} - \frac{\text{A1}}{\text{(8)}} \frac{3}{\text{(9)}} \frac{\text{X}}{\text{(10)}}$

(1) 汇川公司产品类型 ISM: 通用伺服电机 ————————————————————————————————————	(5) 基本结构 S: Standard安装法兰圆柱形 F: Flange安装法兰矩形	(7) 电压 B: 220V	(9) 安装精度 1: 机械偏差轴向、径向小于5μm 2: 机械偏差轴向、径向小于10μm 3: 机械偏差轴向、径向小于30μm
(2) 系列号 T: 精密力矩电机 (3) 产品迭代信息 1: 1代产品	- (6) 最大输出转矩 两位数字×字母=转矩(N.m) A: ×1	(8) 编码器类型 A1: 单圈23位绝对值型 A3: 64正余弦Hiperface接口 绝对值型 A5: 128正余弦Hiperface接口 绝对值型	(10) 连接器类型 1:连接器 2:电缆固定头 直引 3m 3:电缆固定头 直引 0.3m
(4) 机座代号 85: 直径85mm 160: 直径160mm 208: 直径208mm 264: 直径264mm	B: ×10 例: 12A: 12N.m 45A: 45N.m	纪八道王	(11) 冷却方式 X:自然冷却

驱动器及DDR编码器适配器型号

电机型号				ISMT1-208S75AB-A532X	ISMT1-208S11BB-A532X
		ISMT1-160F12AB-A133X			ISMT1-208S11BB-A533X
汇川驱动器型号 (脉冲)	IS620PS1R6I-DDR	IS620PS2R8I-DDR	IS620PS5R5I-DDR		IS620PS7R6I-DDR
汇川驱动器型号 (EtherCAT)	IS620NS1R6I-DDR	IS620NS2R8I-DDR	IS620NS5R5I-DDR		IS620NS7R6I-DDR
汇川编码器 适配器型号	无	无	S6-T2-0.0		

注: 编码器适配器为标配件,无需单独订购

电机技术参数

				ISMT1-208S75AB-A532X	ISMT1-208S11BB-A532X
电机型号		ISMT1-160F12AB-A133X			
最大扭矩Nm	3	12	45	75	110
连续运行扭矩Nm	1	4	15	25	45
最大转速rpm	240	240	150	120	120
连续运行转速rpm	80	120	120	60	60
电机分辨率①pules	8,388,608	8,388,608	1,048,576	1,048,576	1,048,576
重复定位精度①arcsec	±3	±3	±3	±3	±3
转动惯量10⁴ kg.m²	13.6	92	115	293	362
轴向载荷N(压力)	4800	5400	5100	24000	24000
轴向载荷N(拉力)	1600	1800	1700	8000	8000
力矩负载Nm	30	40	40	800	800
负载安装面精度②μm	30 (5)	30 (5)	30 (5)	30 (5)	30 (5)
重量kg	2.5	5.6	14	22	29

注: ①根据驱动器设定改变

Forward, Always Progressing 43/44

②默认30µm,可选最高5µm精度

IS650P伺服驱动器

性能优势

■ IS650P伺服系统继承沿袭了IS620P优秀的性能及易用性,并且针对大功率伺服使用环境相对恶劣,振动、粉尘较大以及价格较高的特点进行了一定的配置与产品设计的优化,能够满足诸如弹簧机、开平机、塑料机械、纺织机械、包装机械、金属加工机械等工业设备的要求。



高性能

适合于弹簧机,弯箍机,大型数控机床等场合。

■ 采用23bit编码器,速度环带宽达到1kHz,空载的刚性可以达到23级,远高于之前的15级。

高分辨率

适合于弹簧机,弯箍机,大型数控机床等场合。

■ 远高于之前2500线编码器的10000p/r。

高抗震动

适合于开平机,码垛机,冲床等有高震动的场合。

■ 采用了柔性连接的编码器结构,抗震能力达到5G。

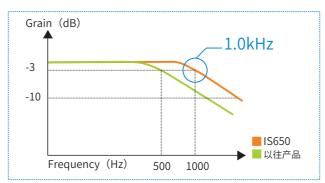
性价比

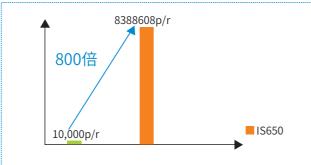
适合于物流,包装,金属制品,纺织等行业。

■标配风冷电机,对比同功率的自然冷电机性价比更高。

安全性

■ PTC保护功能及对编码器IP67的防护等级保证不会有烧电机或者编码器受污染的风险。











命名规则



① 系列号:伺服驱动器	④ 额定输出电流: 025—25A 032—32A	⑤安装方式: I—基板安装(标准)	⑦ 版本代号: X—X版本			
② 产品类别: P-脉冲型	037—37A 045—45A 060—60A 112—112A	⑥ 编码器类型: U—光电编码器	⑧非标规格: A—16bit高精度模拟量 B—小功率第一代大体积 产品专用标识, 不属非标,仅025、032机型			
③ 电压等级: T—380V			M—电子凸轮、龙门同步 C—CANlink CO—CANopen			

ISM G1-30D 15C D-A3 3 1 F A

① 产品大类: 伺服电机 ② 机座: 1: 200×200机座 2: 266×266机座 ③ 额定功率(W):	④ 额定转速(rpm): B—×10 C—×100 例:15C:1500rpm	⑥ 编码器类型: A3—23bit多圈绝对值编码器	8 制动器、减速机、油封: 1-油封 4-油封、制动器 9 客户个性化需求: X-自然冷却			
C-×100 D-×1000 例: 30D: 30kW	⑤ 电压等级: D—380V	⑦ 轴连接方式: 1—光轴 3—实心、带键、带螺纹孔	F—强制风冷 00 产品代码: A—第二代产品			

标准电机是-A331FA,其余型号电机需要提前预定。

伺服电机规格说明

型믁	额定输出* kW	额定转矩* Nm	瞬时最大转矩* Nm	额定电流* Arms	瞬时最大电流* Arms	额定转速* min⁻¹	最高转速* min ⁻¹	转矩参数 Nm/Arms	转子转动惯量 10 ⁻³ kgm²	匹配驱动器
ISMG1-95C15CD-A33*FA	7.9	50	135	15.4	45.9	1500	1800	3.24	7.5	IS650PT025IUX-B
ISMG1-12D20CD-A33*FA	10.5	50	135.5	21.6	64.6	2000	2400	2.31	7.5	IS650PT032IUX-B
ISMG1-14D15CD-A33*FA	11.8	75	201.8	24.4	75.6			3.08	9	IS650PT037IUX
ISMG1-17D15CD-A33*FA	14.5	92	248.4	29.9	93			3.1	10.5	IS650PT045IUX
ISMG1-22D15CD-A33*FA	18.1	115	310.5	35.5	106.1	1500	1800	3.24	12	IS650PT060IUX
ISMG1-30D15CD-A33*FA	23.6	150	405	48.7	149.5			3.08	15	IS650PT075IUX
ISMG2-42D15CD-A331FA	36.1	230	492.2	74.7	215.9			3.03	36.8	IS650PT112IUX

注: ISMG1-17D15CD-A331FA及以下功率电机发货时不含底脚组件,如有需求,请单独订货"ISMG1-BA1"底脚组件。ISMG1可选抱闸机型,ISMG2无抱闸机型。

Forward, Always Progressing 45/46